

# Optika és Relativitáselmélet

II. BsC fizikus hallgatóknak

12.

Bevezetés a speciális relativitáselméletbe

II.

Relativisztikus fizika



# A relativisztikus fizika programja:

- Keressük meg az új szimmetriacsoportnak megfelelően transzformálódó mennyiségeket!
- Alkossunk belőlük kovariáns fizikai törvényeket: minden KR-ben ugyanolyan alakúak maradnak
- Soroljuk be az ismert fizikai mennyiségeket a transzformációs kategóriákba!
- Írjuk át az ismert fizikai törvényeket Lorentz-kovariáns alakra!

megy

OK

(pl.: elektrodinamika:  
nincs „nemrelativisztikus  
elektrodinamika”)

nem megy

(baj van)

Változtassuk meg a  
fizikai törvényeket,  
mert a régi törvények

hibásak

newtoni mechanika

relativisztikus mechanika

A relativitáselmélet  
téves

DÖNT: a kísérlet

R.P. Feynman, R.B. Leighton, M. Sands:  
*Mai fizika 6.* (Műszaki Könyvkiadó,  
Budapest 1970)

# Lorentz-transzformáció több dimenzióban:

Invariáns:  $c^2 \Delta t^2 - \Delta \mathbf{r}^2 = c^2 \Delta t^2 - \Delta x^2 - \Delta y^2 - \Delta z^2$

tér-idő-négyesvektor:  $(x) = \begin{pmatrix} ct \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix} \rightarrow (x') = \begin{pmatrix} ct' \\ x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \mathbf{L}(\mathbf{V}) \begin{pmatrix} ct \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix}$

$$\mathbf{V} = c \mathbf{n} \operatorname{th} \chi$$

egységvektor  $\swarrow$   $\nwarrow$  rapiditás

Négyesvektor az, ami **ugyanúgy** transzformálódik:

$$(v) = \begin{pmatrix} v_0 \\ v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} \rightarrow (v') = \begin{pmatrix} v'_0 \\ v'_1 \\ v'_2 \\ v'_3 \end{pmatrix} = \mathbf{L}(\mathbf{V}) \begin{pmatrix} v_0 \\ v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$$

Négyes skaláris szorzat:

$$(a) = \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \quad \text{és} \quad (b) = \begin{pmatrix} b_0 \\ b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} \quad \xrightarrow{\text{definíció}} \quad (ab) \stackrel{\text{def}}{=} a_0 b_0 - a_1 b_1 - a_2 b_2 - a_3 b_3$$

Miért jó ez?

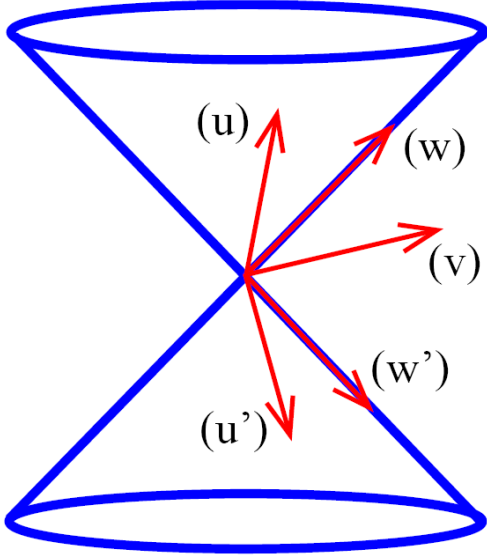
$$(aa) = a_0^2 - a_1^2 - a_2^2 - a_3^2$$

Legyen  $(x) = \begin{pmatrix} ct \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix} \xrightarrow{\quad} (xx) = c^2 t^2 - x^2 - y^2 - z^2$

ez az, ami invariánsnak akarunk hagyni

Két négyesvektor skaláris szorzata skalár, azaz invariáns (a Lorentz-transzformációra nézve)

## Négyesvektorok és kauzalitás:



$(uu) > 0$  :  $(u)$  időszerű vektor

$(vv) < 0$  :  $(v)$  térszerű vektor

$(ww) = 0$  :  $(w)$  fényyszerű vektor (önmagára ortogonális)

$(u')$  : időszerű, de a múltba orientált vektor

$(u)$  : időszerű, de a jövőbe orientált vektor

$(w')$  : fényyszerű, de a múltba orientált vektor

$(w)$  : fényyszerű, de a jövőbe orientált vektor

Ezeket a kategóriákat a Lorentz-transzformációk **nem keverik**, mert

$(uv)$  : skalár, tehát Lorentz-invariáns

## Hol láttunk már négyes skaláris szorzatot?

$$(ab) = a_0b_0 - a_1b_1 - a_2b_2 - a_3b_3$$

Igen, az optikában!

Síkhullám:  $e^{i\Phi} = e^{i(\mathbf{k}\mathbf{r}-\omega t)} = e^{-i(\omega t - k_1x - k_2y - k_3z)} = e^{-i\left(\frac{\omega}{c}ct - k_1x - k_2y - k_3z\right)}$

$\Phi$  a hullám fázisa. Egy adott pontban a hullám épp tetőzik: ez egy objektív esemény, minden megfigyelő ugyanúgy látja



a hullám fázisa Lorentz-skalár

De  $(x) = \begin{pmatrix} ct \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  négyesvektor  $\longrightarrow$  amivel szorzunk, az is!

Definíció:  $(k) \stackrel{\text{def}}{=} \begin{pmatrix} \omega/c \\ k_1 \\ k_2 \\ k_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \omega/c \\ \mathbf{k} \end{pmatrix}$  négyes hullámszám-vektor

## Hogy transzformálódik a $(k)$ - vektor? (1+1) dimenzióban

ugyanúgy, mint az  $(x)$  négyesvektor:  $(k) \rightarrow (k') = \begin{pmatrix} \omega'/c \\ k' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \text{ch}\chi & -\text{sh}\chi \\ -\text{sh}\chi & \text{ch}\chi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \omega/c \\ k \end{pmatrix}$

azaz:  $\frac{\omega'}{c} = \frac{\omega}{c} \text{ch}\chi - k \cdot \text{sh}\chi$  emlékeztető:  $\frac{V}{c} = \text{th}\chi$

másképpen:  $\omega' = \omega \text{ch}\chi - c \cdot k \cdot \text{sh}\chi = \text{ch}\chi (\omega - c \cdot k \cdot \text{th}\chi) = \text{ch}\chi (\omega - V k) = \frac{\omega - V k}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}}$

Ez a **relativisztikus Doppler-effektus** képlete

Vigyázat:  $\omega$  önmagában nem határozza meg  $\omega'$ -t, csak a  $k$ -val együtt!

De fennáll az  $\omega = \omega(k)$  **diszperziós reláció** is!

Speciálisan **fényre**:  $\omega = c k \rightarrow k = \frac{\omega}{c}$

Ekkor  $\omega' = \frac{\omega - V k}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}} = \frac{\omega - \frac{V}{c} \omega}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}} = \omega \frac{1 - \frac{V}{c}}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}} = \omega \sqrt{\frac{1 - \frac{V}{c}}{1 + \frac{V}{c}}} = \omega e^{-\chi}$

Emlékeztető: **nemrelativisztikus Doppler-effektus (távolodás esetén)**

mozgó forrás – álló detektor  $\omega' = \frac{\omega_0}{1 + \frac{V}{c}}$

álló forrás – mozgó detektor  $\omega' = \omega_0 \left(1 - \frac{V}{c}\right)$

Relativisztikus  
Doppler-effektus:  
mértani közép

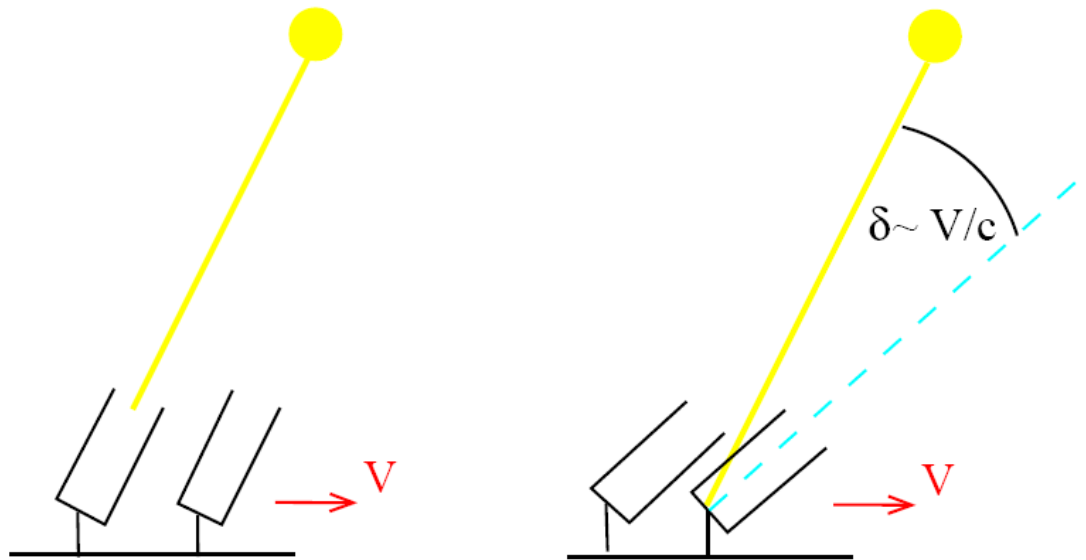
$$\omega' = \omega \sqrt{\frac{1 - \frac{V}{c}}{1 + \frac{V}{c}}} = \omega e^{-\chi}$$

**Abberáció:** (lásd 1 fejezet 5. oldal)

$\mathbf{k} \rightarrow \mathbf{k}'$  A fény iránya megváltozik, ez az aberráció jelensége

$\frac{V}{c}$  pontossággal régóta ismert (Bradley, 1728)

A relativisztikus korrekciók  $\frac{V^2}{c^2}$  nagyságrendűek.



## Optika – mechanika analógia:

$$\omega \sim E$$
$$\mathbf{k} \sim \mathbf{p}$$

$$(k) = \begin{pmatrix} \omega/c \\ \mathbf{k} \end{pmatrix} \text{ négyesvektor} \quad \longrightarrow$$

$$(p) = \begin{pmatrix} E/c \\ \mathbf{p} \end{pmatrix}$$

négyesimpulzus:  
ez is négyesvektor

Hogy transzformálódik? Mint (x)!

$$(p) \rightarrow (p') = \begin{pmatrix} E'/c \\ p' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \text{ch}\chi & -\text{sh}\chi \\ -\text{sh}\chi & \text{ch}\chi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} E/c \\ p \end{pmatrix}$$



$$\frac{E'}{c} = \frac{E}{c} \text{ch}\chi - p \text{sh}\chi$$

másképpen:  $E' = E \text{ch}\chi - c \cdot p \cdot \text{sh}\chi = \text{ch}\chi (E - c \cdot p \cdot \text{th}\chi) = \text{ch}\chi (E - pV) = \frac{E - pV}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}}$

Így változik egy rendszer energiája Lorentz-transzformáció során.

Önmagában  $E$  nem határozza meg  $E'$ -t, csak  $p$ -vel együtt.

De egy adott rendszerre ismert az  $E = H(p)$  összefüggés (Hamilton-függvény)

—————>  $E'(E)$  számolható.



## Négyesimpulzus abszolút értéke:

$(p) = \begin{pmatrix} E/c \\ \mathbf{p} \end{pmatrix}$  négyesimpulzus

$$(pp) = \frac{E^2}{c^2} - p^2 \stackrel{\text{def}}{=} M^2 c^2$$

$M$  egy tömegdimenziójú paraméter: skalár

Lorentz-transzformációkor  $M$  nem változik:  $\begin{pmatrix} E/c \\ p \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} E'/c \\ p' \end{pmatrix}$

De 
$$M^2 c^2 = \frac{E^2}{c^2} - p^2 = \frac{E'^2}{c'^2} - p'^2$$

Speciális eset:  $K'$ -ben a rendszer „áll”, impulzusa zérus:  $(p') = \begin{pmatrix} E_0/c \\ 0 \end{pmatrix}$

Ekkor: 
$$M^2 c^2 = \begin{pmatrix} E_0/c \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} E_0/c \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{E_0^2}{c^2} \longrightarrow M = \frac{E_0}{c^2} \longrightarrow \boxed{E_0 = M c^2}$$

Írjuk át  $K$ -ra:  $(p) = \mathbf{L}(-\chi)(p')$ , azaz  $\begin{pmatrix} E/c \\ p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \text{ch}\chi & \text{sh}\chi \\ \text{sh}\chi & \text{ch}\chi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} E_0/c \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \text{ch}\chi & \text{sh}\chi \\ \text{sh}\chi & \text{ch}\chi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} M c \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} M c \cdot \text{ch}\chi \\ M c \cdot \text{sh}\chi \end{pmatrix}$

Tehát mozgó  $KR$ -ben: 
$$E = M c^2 \cdot \text{ch}\chi = \frac{M c^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

$$p = M c \cdot \text{sh}\chi = M \text{ch}\chi \cdot c \cdot \text{th}\chi = \frac{M v}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

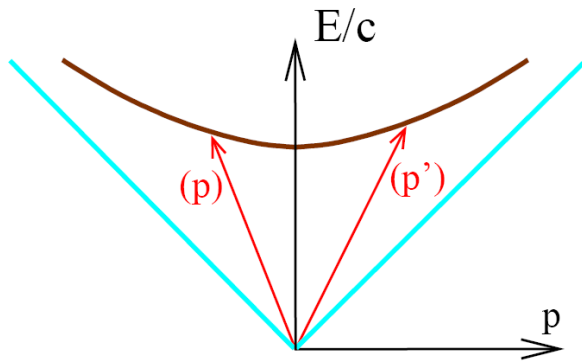
Következmény:

$$\boxed{p = \frac{E}{c^2} v}$$

Egyesek ezért  $\frac{E}{c^2}$ -t nosztalgiából  $m$ -nek, mozgási tömegnek

nevezik 
$$m(v) \stackrel{\text{def}}{=} \frac{E}{c^2} = \frac{M}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$
, aztán felfedezik, hogy  $E = m c^2$  😊

## Tömeghégj:



$$\frac{E^2}{c^2} - p^2 = \text{const.} = M^2 c^2$$

ugyanaz a szituáció,  
más inerciarendszerből:

$$(E, p) \rightarrow (E', p') \quad M \text{ állandó}$$

## Bomlási jelenségek:

$$A \rightarrow B + C$$

$$(p_A) = (p_B) + (p_C)$$

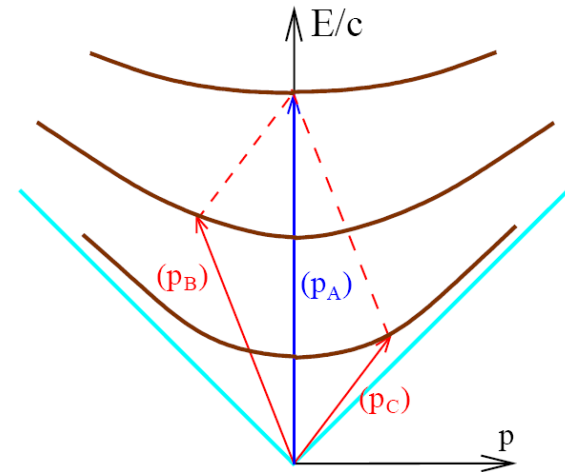
$$E_A = E_B + E_C \quad E_A = M_A c^2$$

$$p_A = 0 = p_B + p_C$$

De igaz külön:

$$\frac{E_B^2}{c^2} - p_B^2 = M_B^2 c^2$$

$$\frac{E_C^2}{c^2} - p_C^2 = M_C^2 c^2$$



adott  $M_A, M_B, M_C$  esetén  $p_B, p_C$ , ezzel  $V_B, V_C$  meghatározható

Vigyázat:  $M_A \neq M_B + M_C$  nincs tömegmegmaradás!  $M_B + M_C < M_A$  **tömegdefektus**

## Négyessebesség:

Tudjuk:  $(pp) = M^2 c^2$

Definíció: **négyessebesség**

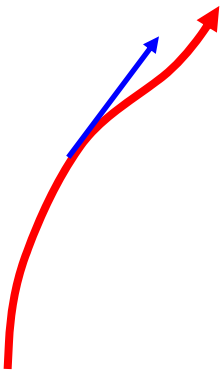
$$(u) \stackrel{\text{def}}{=} \frac{(p)}{M} = \begin{pmatrix} \frac{E/c}{M} \\ \frac{p}{M} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{c}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} \\ \frac{v}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c \cdot \text{ch} \chi \\ c \cdot \text{sh} \chi \end{pmatrix}$$

$$u_0 = \frac{c}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} = c \frac{dt}{d\tau} = \frac{d}{d\tau} (x_0) \quad \longrightarrow \quad (uu) = \frac{(pp)}{M^2} = c^2$$

$$u_1 = \frac{v}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} = \frac{dt}{d\tau} \frac{dx}{dt} = \frac{d}{d\tau} (x_1)$$

világvonal érintő egységvektora

$$(u) = \frac{d}{d\tau} (x)$$



## Négyes Newton-törvény:

$$(pp) = \frac{E^2}{c^2} - p^2 = M^2 c^2 \rightarrow E = \sqrt{M^2 c^4 + c^2 p^2}$$

$E(p)$  „diszperziós reláció”

Nemrelativisztikus közelítés:  $|p| \ll Mc$

$$E = \sqrt{M^2 c^4 + c^2 p^2} = Mc^2 \sqrt{1 + \frac{c^2 p^2}{M^2 c^4}} = Mc^2 \sqrt{1 + \frac{p^2}{M^2 c^2}} \approx Mc^2 \left(1 + \frac{1}{2} \frac{p^2}{M^2 c^2}\right) = Mc^2 + \frac{p^2}{2M}$$

Newton-törvény:  $(F) = \frac{d}{d\tau}(p)$   $(F)$  pl. egy külső erőter hatására  
A  $\tau$  skalár időparaméter szerint kell deriválni!  
Ekkor  $(F)$  is négyesvektor lesz.

Emlékeztető:  $d\tau = dt \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$

$$F_0 = \frac{d}{d\tau} p_0 = \frac{d}{d\tau} \frac{E}{c} = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \frac{1}{c} \frac{dE}{dt} = \frac{W/c}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad W = \frac{dE}{dt} : \text{teljesítmény}$$

$$F_1 = \frac{d}{d\tau} p = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \frac{dp}{dt} = \frac{F}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad \leftarrow \text{hagyományos newtoni erő}$$

Az  $F$  erőhatás megváltoztat(hat)ja a  $(p)$  négyesvektor hosszát, azaz az  $M$  nyugalmi tömeget is (Novobátczy Károly, Marx György, ELTE 1950):

$$\frac{d}{d\tau} M^2(\tau) = \frac{d}{d\tau} \left( \frac{E^2(\tau)}{c^4} - \frac{1}{c^2} p^2(\tau) \right) \neq 0$$

**Novobátczy-  
effektus**